

ABSTRAKSI

Eka Vilayati Akbar, 2017, NIT :49124380. N , “Analisa Olah Gerak Kapal Untuk Mempertahankan Posisi pada saat Operasi *Anchor Handling Deploy Floating Buoy* mtr-2 di AHTS Dian Horizon”, skripsi Jurusan Nautika, Program Diploma IV, Politeknik Ilmu Pelayaran Semarang, Pembimbing I : Capt. I Kadek Laju,MM.,M.Mar, Pembimbing II :Sri Murdiwati S.Sos, M.Sci

Anchor Handling merupakan kegiatan yang khusus dilakukan oleh kapal-kapal *offshore* khususnya kapal AHTS dimana pekerjaan ini sangat riskan dan membahayakan. Dalam mengolah gerak kapal AHTS saat *anchor handling* terdapat beberapa faktor yang sangat berpengaruh yang dapat menimbulkan kecelakaan. Selain faktor-faktor tersebut hal yang sama pentingnya yaitu bagaimana berolah gerak untuk mempertahankan posisi kapal saat melaksanakan *anchor handling*. Dari hal-hal di atas Penulis mengangkat rumusan masalah yang akan di bahas dalam penulisan skripsi ini yaitu sebagai berikut, bagaimana cara olah gerak kapal kapal untuk mempertahankan posisi pada saat operasi *anchor handling deploy floating buoy* mtr-2, kendala dan faktor apa saja yang dihadapi ketika kapal melaksanakan operasi *anchor handling floating buoy* mtr-2.

Metode penelitian yang digunakan oleh Penulis dalam menyampaikan masalah adalah deskriptif kualitatif untuk menggambarkan dan menguraikan objek yang diteliti. Berdasarkan cara memperolehnya, data yang diperoleh selama penelitian adalah menggunakan data primer dan sekunder yaitu sebagai pendukung tersusunnya penulisan Skripsi ini.

Dari rumusan masalah yang ada Penulis menyimpulkan sesuai kondisi yang terjadi di AHTS. Dian Horizon saat melakukan olah gerak untuk mempertahankan posisi pada saat operasi *anchor handling deploy floating buoy* mtr-2 menemui kesulitan yaitu faktor dalam segi bentuk desain kapal, kondisi mesin induk maupun *bow thruster*, prosedur yang kurang baik yang dijalankan oleh *crew* kapal termasuk *skill* awak kapal tersebut serta faktor dari luar berupa kondisi cuaca arus, angin, dan ombak. Oleh karena itu olah gerak yang dilakukan adalah dengan penempatan posisi kapal yang benar di bawah arus dan membelakangi *buoy*, mengatur kekuatan mesin dan *bow thruster* agar kapal tetap bertahan pada posisinya serta pengecekan posisi secara berkala untuk memastikan kapal tidak berubah posisi.

Kata kunci : *Anchor handling*, Posisi Kapal, *Floating Buoy*.